



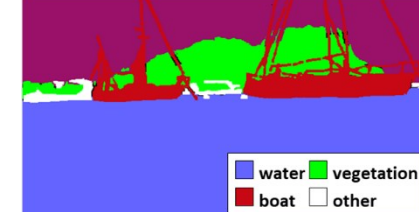
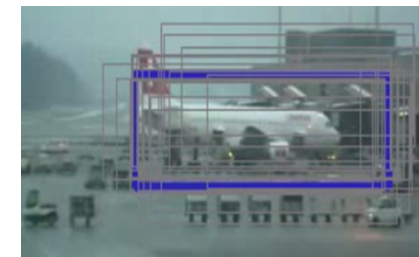
UNIVERSITÀ
di **VERONA**

Dipartimento
di **INFORMATICA**

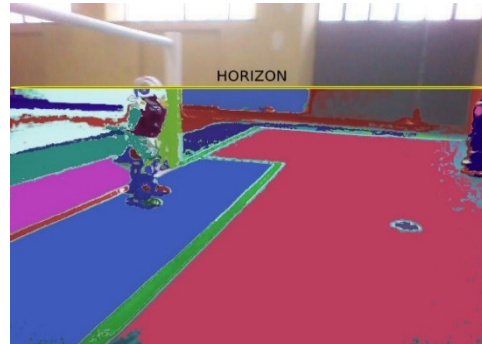
Corso di Laboratorio Ciberfisico
Modulo di Robot Programming with ROS

Homework 1

Docente:
**Domenico Daniele
Bloisi**



Marzo 2018



water vegetation
boat other

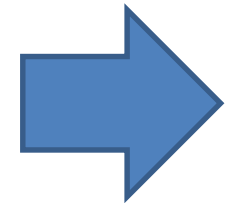
Regole

1. Lo studente deve svolgere individualmente le attività previste nel testo dell'homework
2. Il codice dell'homework deve essere clonabile dal docente tramite un server Git.
3. Il codice deve essere accompagnato da un file README.md contenente una descrizione della soluzione adottata per risolvere l'homework

Testo – Homework 1

Si realizzi un package ROS contenente degli opportuni nodi per poter svolgere i compiti seguenti

- Un nodo pubblica, 1 volta al secondo, un messaggio contenente un nome, una età, e un corso di laurea
- Un nodo permette di selezionare da tastiera quale parte del messaggio verrà mostrata a video (si veda la pagina seguente per i dettagli)
- Un nodo mostra a video la parte del messaggio selezionata



Testo – Homework 1

Il nodo che permette di selezionare da tastiera quale parte del messaggio mostrare dovrà comportarsi nel modo seguente:

- Digitando 'a' verrà stampato tutto il messaggio
- 'n' mostrerà solo il nome
- 'e' mostrerà solo l'età
- 'c' mostrerà solo il corso di laurea

Materiale – Homework 1

<http://wiki.ros.org/ROS/Tutorials/CreatingPackage>

<http://wiki.ros.org/ROS/Tutorials/BuildingPackages>

<http://wiki.ros.org/ROS/Tutorials/CreatingMsgAndSrv>

<http://wiki.ros.org/ROS/Tutorials/UnderstandingTopics>

<http://wiki.ros.org/ROS/Tutorials/WritingPublisherSubscriber%28c%2B%2B%29>



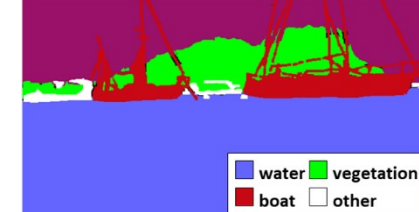
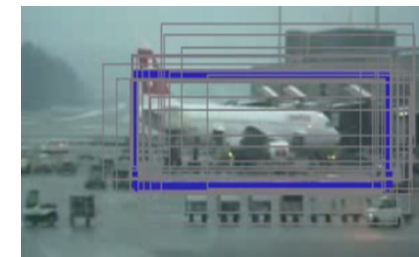
UNIVERSITÀ
di **VERONA**

Dipartimento
di **INFORMATICA**

Corso di Laboratorio Ciberfisico
Modulo di Robot Programming with ROS

Homework 1

Docente:
**Domenico Daniele
Bloisi**



Marzo 2018

